

Moduł water_ON_OFF_CONTROL

Zaawansowany system włączania/wyłączania urządzeń elektrycznych pilotem radiowym (max.999). Zaprojektowany specjalnie do jednoznacznego uzbrajania/rozbrajania pilotem systemu alarmowego, ale nie tylko. Uzbrojeniu alarmu może towarzyszyć odcięcie wody obiektu.-



zawór wodny radiowy
434MHz - opcja

Najważniejsze cechy:

- Moduł water_ON_OFF_CONTROL to zaawansowany, z dwustronną komunikacją radiową, system zdalnego włączania/wyłączania, otwierania/zamykania, uzbrajania/rozbrajania urządzeń elektrycznych pilotem radiowym (z potwierdzeniem diodą LED na pilocie) z możliwością zdalnego sprawdzenia (diodą LED na pilocie), czy urządzenie jest aktywne czy nie, uzbrojone/rozbrojone.
- Oprócz podstawowego kanału przekaźnikowego nr 1 (tryb bistabilny i monostabilny 1-9999s) moduł water_ON_OFF_CONTROL posiada dodatkowy monostabilny (1-9999s) kanał tranzystorowy nr 2 **WYJ_OC** (np: wezwanie pomocy) oraz wejście sygnału zwrotnego **WEJ** PGM,
- Zaprojektowany został specjalnie do uzbrajania/rozbrajania pilotem z potwierdzaniem systemów alarmowych z linią impulsową - (kolejne impulsy na przemian uzbrajają/rozbrajają alarm) i wyjściem PGM informującym o stanie alarmu - uzbrojony/rozbrojony, które analizuje wejście **WEJ** PGM, Pilotem (diodą LED na pilocie), można sprawdzić,

czy system jest uzbrojony czy rozbrojony oraz wystać (z potwierdzeniem diodą LED na pilocie) sygnał wezwania pomocy,

- Jeżeli kanał przekaźnikowy modułu water_ON_OFF_CONTROL pracuje w trybie monostabilnym bez analizy **WEJ**, to może zostać wykorzystany do załączania (z potwierdzeniem) na określony czas (1s-9999s) urządzenia elektrycznego. Pilotem można sprawdzić, czy urządzenie pozostaje nadal załączone oraz można (z potwierdzeniem) przedłużyć jego działanie lub wyłączyć urządzenie przed upływem ustawionego czasu,
- Każdy zarejestrowany pilot może zostać pilotem MASTER, którego przycisk umożliwia to samo, co przycisk na module - zdalną konfigurację,
- Każdego pilota można rejestrować jako pilota **STANDARD**, który steruje kanałem nr 1 **ON/OFF** i kanałem nr 2 **WYJ_OC** (np: PANIC) lub pilot **PANIC**, który steruje tylko kanałem nr 2 **WYJ_OC**.
- Każdy pilot posiada niepowtarzalny numer, ale zostaje zarejestrowany na jednej z 999 pozycji w dowolnym module. Pilot może zapytać wybrany moduł, na której pozycji jest w nim zarejestrowany. Znając numer pozycji pilota w wybranym module można go usunąć przyciskiem na module lub pilotem MASTER bez jego obecności.
- Dodatkowo**, moduł po otrzymaniu od pilota rozkazu załączyć wysyła do zarejestrowanych (max. 4) radiowych zaworów wodnych rozkaz zamknij, a po otrzymaniu od pilota rozkazu wyłączyć wysyła do zarejestrowanych radiowych zaworów wodnych rozkaz otwórz. **Oznacza to np. że po uzbrojeniu alarmu może zostać odłączona woda obiektu.** Można również załączyć moduł pilotem i nie zamykać zaworów. Z zaworem mogą autonomicznie współpracować piloty radiowe systemu water_ON_OFF_CONTROL oraz przewodowe i radiowe czujniki zalania zamykające zawór po wykryciu zalania.

1. ZASTOSOWANIE

1.1. Moduł water_ON_OFF_CONTROL został specjalnie zaprojektowany do uzbrajania / rozbrajania systemu alarmowego, w którym krótki impuls na linii wejściowej alarmu zmienia stan alarmu na przeciwny, a wyjście PGM alarmu informuje, czy alarm jest uzbrojony czy rozbrojony.

Wykorzystanie tradycyjnej radiolinii wymaga wyprowadzenia na zewnątrz np: diody LED informującej o stanie w jakim znajduje się alarm lub wykorzystanie krótkich sygnałów syreny alarmowej inaczej potwierdzającej uzbrojenie, inaczej rozbrojenie.

LED na zewnątrz, pomijając problematyczny montaż, wzbudza niepotrzebne zainteresowanie i informuje postronnych o stanie alarmu. Wykorzystanie syreny alarmowej może przeszkadzać innym i dodatkowo informuje sąsiadów o aktywności użytkownika.

Moduł water_ON_OFF_CONTROL z dwustronną łącznością radiową elegancko eliminuje te problemy. Pilota można zarejestrować w trybie **STANDARDOWYM** z opcją MASTER oraz w trybie załączającym tylko **WYJŚCIE OC PANIC**.

Pilot **STANDARDOWY** posiada przycisk uzbrój i przycisk rozbrój. Krótkie naciśnięcie np. przycisku uzbrój wysyła rozkaz uzbrój, moduł najpierw sprawdza stan wyjścia PGM - wejścia **WEJ** i jeżeli alarm jest uzbrojony, nie generuje impulsu zmieniającego stan, a jedynie dioda LED pilota potwierdza uzbrojenie alarmu. Jeżeli natomiast alarm jest rozbrojony (analiza PGMu - wejścia **WEJ**), to moduł generuje impuls uzbrajający alarm, czeka sekundę i zwraca pilotowi stan PGMu alarmu.

Pilotem można zdalnie sprawdzić stan alarmu nie zmieniając jego stanu. Równoczesne, krótkie naciśnięcie obu przycisków pilota wysyła rozkaz do modułu - podaj stan PGMu - wejścia **WEJ**. Pilot po odebraniu stanu PGMu włącza **zieloną** lub **czerwoną** diodę LED pilota.

Naciśnięcie i przytrzymanie przez 2s dowolnego przycisku pilota aktywuje wyjście tranzystorowe przeznaczone do wzywania cichej lub głośnej pomocy. Odebranie przez moduł sygnału pomocy potwierdza miganiem czerwonej diody LED - użytkownik ma pewność, że np. cichy alarm został skutecznie przekazany. Jeżeli pilot nie znajduje się w zasięgu modułu, to po wystąpieniu dowolnego rozkazu dioda LED pilota miga na przemian **czerwono zielono**.

Pilot **PANIC**, różni się od pilota STANDARD tym, że przyciski pilota nie sterują kanałem ON/OFF. Krótkie naciśnięcie dowolnego przycisku włącza kanał nr 2 **WYJ_OC PANIC**.

1.2. Innym zastosowaniem może być np. czasowe sterowanie oświetleniem, ogrzewaniem, podlewaniem. Konfigurujemy moduł do pracy bez analizy wejścia PGM i ustawiamy odpowiedni czas wyjścia przekąźnikowego (1-9999s).

Krótkie naciśnięcie przycisku włącz załącza przekąźnik na wybrany czas, ponowne naciśnięcie przycisku włącz, gdy przekąźnik jest załączony przedłuża czas załączenia przekąźnika, a naciśnięcie przycisku włącz przerywa działanie przekąźnika.

Włączenie przekąźnika sygnalizuje **czerwona** dioda LED pilota, a wyłączenie przekąźnika sygnalizuje **zielona** dioda LED pilota.

Można pilotem zdalnie sprawdzić stan przekąźnika nie zmieniając jego stanu. Równoczesne, krótkie naciśnięcie obu przycisków pilota wysyła rozkaz do modułu - podaj stan przekąźnika. Pilot po odebraniu stanu przekąźnika włącza **zieloną** lub **czerwoną** diodę LED pilota.

1.3. Moduł water_ON_OFF_CONTROL może radiowo po załączeniu pilotem, zamykać zawór wodny, a po wyłączeniu pilotem otwierać zawór. Moduł może kontrolować nawet cztery zawory wodne.

2. INFORMACJE BUZEREM MODUŁU I DIODĄ LED PILOTA

Informację stanowią odpowiednio jedna, trzy lub cztery grupy sygnałów buzera modułu / mignięć diody LED pilota MASTER, rozdzielone krótką przerwą. Należy liczyć sygnały buzera modułu / mignięcia diody LED pilota MASTER w każdej grupie.

Dla informacji czterocyfrowej liczba mignięć / sygnałów buzera w pierwszej grupie to pierwsza cyfra - tysiące, liczba mignięć/sygnałów buzera w drugiej grupie to druga cyfra - setki, liczba mignięć / sygnałów buzera w trzeciej grupie to trzecia cyfra - dziesiątki, a liczba mignięć / sygnałów buzera w grupie czwartej to czwarta cyfra jednostki. Zero sygnalizowane jest pojedynczym przedłużonym włączeniem diody LED/ przedłużonym sygnałem buzera .

Np: dwa krótkie, długi, pięć krótkich i dwa krótkie błyski diody LED/sygnały buzera oznaczają liczbę 2052.

Dla informacji trzycyfrowej liczba mignięć diody LED/sygnałów buzera w pierwszej grupie to pierwsza

cyfra - setki, liczba mignięć / sygnałów buzera w drugiej grupie to druga cyfra - dziesiątki, liczba mignięć / sygnałów buzera w trzeciej grupie to trzecia cyfra - jednostki. Zero sygnalizowane jest pojedynczym przedłużonym włączeniem diody LED/buzera .

Np: dwa krótkie, długi i trzy krótkie błyski diody LED/ sygnały buzera oznaczają liczbę 203.

Dla informacji jednocyfrowej liczba krótkich sygnałów buzera modułu oznacza numer zaworu (od 1 do 4) lub liczbę zarejestrowanych zaworów w module. Zero sygnalizowane jest pojedynczym przedłużonym sygnałem buzera.

Np: dwa krótkie sygnały buzera oznacza zawór nr 2.

3. WPROWADZANIE LICZBY TRZY- I CZTEROCYFROWEJ

Przykład: wprowadzenie liczby **trzycyfrowej** 302.

Nacisnąć krótko trzy razy przycisk modułu / pilota MASTER (pierwsza cyfra 3). Poczekać, aż usłyszymy sygnał buzera modułu / zobaczymy krótki błysk diody LED pilota potwierdzający zakończenie wprowadzania pierwszej cyfry - 3.

Nacisnąć i przytrzymać przycisk modułu / pilota MASTER, aż usłyszymy krótki sygnał buzera / zobaczymy błysk diody LED pilota, a następnie zwolnić przycisk. Została wprowadzona druga cyfra liczby - 0.

Nacisnąć krótko dwa razy przycisk modułu / pilota MASTER. Została wprowadzona trzecia cyfra liczby - 2.

Przykład: wprowadzenie liczby **czterocyfrowej** 3025.

Nacisnąć krótko trzy razy przycisk modułu / pilota MASTER (pierwsza cyfra 3). Poczekać, aż usłyszymy sygnał buzera modułu / zobaczymy krótki błysk diody LED pilota potwierdzający zakończenie wprowadzania pierwszej cyfry - 3.

Nacisnąć i przytrzymać przycisk modułu / pilota MASTER, aż usłyszymy krótki sygnał buzera / zobaczymy błysk diody LED pilota, zwolnić przycisk. Została wprowadzona druga cyfra liczby - 0.

Nacisnąć krótko dwa razy przycisk modułu / pilota MASTER. Poczekać, aż usłyszymy sygnał buzera modułu / zobaczymy krótki błysk diody LED pilota potwierdzający zakończenie wprowadzania trzeciej cyfry - 2.

Nacisnąć krótko pięć razy przycisk modułu / pilota MASTER Została wprowadzona czwarta cyfra liczby - 5.

4. DZIAŁANIE MODUŁU

4.1. Działanie Modułu z pilotem STANDARD

4.1.1. Jeżeli korzystamy z poprawnie ustawionego - wejścia **WEJ** analizującego stan kontrolowanego przez moduł urządzenia (urządzenie jest włączone lub wyłączone), to krótkie naciśnięcie i zwolnienie **górnego przycisku** zarejestrowanego pilota wysyła rozkaz włącz, ale przełącznik modułu zostanie pobudzony tylko wtedy, gdy urządzenie jest wyłączone. Jeżeli urządzenie jest włączone, to przełącznik nie zostanie pobudzony. W obu przypadkach dioda LED pilota krótko błysnie raz na **czerwono** i po 1s zwłoki, po odebraniu informacji z modułu o stanie urządzenia powinna przez 2s zapalić się na **czerwono** potwierdzając, że urządzenie jest włączone.

Jeżeli nie analizujemy wyjścia wejścia **WEJ**, to krótkie naciśnięcie i zwolnienie **górnego przycisku** zarejestrowanego pilota wysyła rozkaz włącz i przełącznik zostaje pobudzony. Dioda LED pilota krótko błysnie raz na **czerwono** i po 1s zwłoki, po odebraniu informacji z modułu o stanie przełącznika powinna przez 2s zapalić się na **czerwono** potwierdzając, że przełącznik jest włączony.

Jeżeli po naciśnięciu górnego przycisku pilota włącz zobaczymy dwusekundowy błysk **zielonej** diody LED, urządzenie pozostaje wyłączone - informacja z wejścia **WEJ**.

Jeżeli w module zarejestrowane są zawory wodne, to zostaną również wysłane rozkazy zamykające zawory. **Dwukrotne, bardzo szybkie** naciśnięcie i zwolnienie górnego przycisku zamknij pilota działa jak opisane wyżej krótkie pojedyncze naciśnięcie, ale rozkaz zamknij zawór nie jest przez moduł wysyłany. Można więc włączyć moduł nie zamykając zaworu wodnego.

4.1.2. Jeżeli korzystamy z poprawnie ustawionego - wejścia **WEJ** analizującego stan kontrolowanego przez moduł urządzenia (urządzenie jest włączone lub wyłączone) to krótkie naciśnięcie i zwolnienie **dolnego przycisku** zarejestrowanego pilota wysyła rozkaz wyłącz, ale przełącznik modułu zostanie pobudzony tylko wtedy, gdy urządzenie jest włączone. Jeżeli urządzenie jest wyłączone, to przełącznik nie zostanie pobudzony. W obu przypadkach dioda LED pilota krótko błysnie raz na **zielono** i po 1s zwłoki, po odebraniu informacji z modułu o stanie urządzenia powinna przez 2s zapalić się na **zielono** potwierdzając, że urządzenie jest wyłączone.

Jeżeli nie analizujemy wejścia **WEJ**, to krótkie naciśnięcie i zwolnienie **dolnego przycisku** zarejestrowanego pilota wysyła rozkaz wyłączenia i przekaźnik zostaje pobudzony. Dioda LED pilota krótko błysnie raz na **zielono** i po 1s zwłoki, po odebraniu informacji z modułu o stanie przekaźnika powinna przez 2s zapalić się na **zielono** potwierdzając, że przekaźnik jest wyłączony.

Jeżeli po naciśnięciu dolnego przycisku pilota wyłączymy zobaczymy dwusekundowy błysk **czerwonej** diody LED, urządzenie z jakichś powodów pozostaje włączone - informacja z wejścia **WEJ**.

Jeżeli w module zarejestrowane są zawory wodne, to zostaną również wysłane rozkazy otwierające zawory.

4.1.3. Jeżeli po krótkim naciśnięciu i zwolnieniu dowolnego przycisku, po dwusekundowej zwłoce, dioda zacznie migać **czerwono zielono** oznacza, że rozkaz nie dotarł do modułu **4.1.3.**

4.1.4. Dwukrotne, bardzo szybkie naciśnięcie i zwolnienie dolnego przycisku zamknij pilota zwraca trzycyfrową informację o pozycji na jakiej zarejestrowany jest pilot w module, który odebrał rozkaz. Znajomość tej pozycji w module umożliwia usunięcie pilota bez jego obecności.

4.1.5. Naciśnięcie i przytrzymanie przez minimum 2s dowolnego przycisku pilota wysyła rozkaz włączenia kanału tranzystorowego **WYJ_OC** na ustalony w **punkcie 5.1.9.** czas, np: wezwanie pomocy, awaryjne zatrzymanie itp. Potwierdzeniem załączenia kanału tranzystorowego **WYJ_OC** (modułu odebrał rozkaz) jest miganie **czerwonej** diody LED pilota. Jeżeli dioda LED pilota miga **czerwono zielono**, to znaczy, że rozkaz nie dotarł do modułu.

4.1.6. Równoczesne naciśnięcie obu przycisków pilota jest pytaniem o stan wejścia **WEJ** (gdy stan wejścia jest analizowany) lub pytaniem o stan przekaźnika modułu (gdy stan wejścia nie jest analizowany). **Czerwony** błysk diody LED oznacza, że urządzenie/przekaźnik jest włączony.

Zielony błysk diody LED oznacza, że urządzenie/przekaźnik jest wyłączony. **Czerwono zielono** miganie diody LED oznacza brak odpowiedzi z modułu.

4.1.7. Równoczesne naciśnięcie i przytrzymanie obu przycisków pilota najpierw podaje stan wejścia lub przekaźnika (jak w **punkcie 2.**), a potem stan wyjścia tranzystorowego **WYJ_OC** błysk **czerwony** wyjście **WYJ_OC** pobudzone, błysk **zielony** wyjście

WYJ_OC nieaktywne.

4.2. Działanie Modułu z pilotem PANIC

4.2.1 Pilot PANIC to pilot STANDARD, który nie steruje kanałem ON/OFF, a tylko kanałem tranzystorowym OC **WYJ_OC**

Naciśnięcie górnego przycisku pilota (dioda LED mignie krótko na czerwono) lub naciśnięcie dolnego przycisku pilota (dioda LED mignie krótko na zielono) PANIC wysyła rozkaz włączenia kanału tranzystorowego **WYJ_OC** na ustalony w **punkcie 5.1.9.** czas, np: wezwanie pomocy, awaryjne zatrzymanie itp. Potwierdzeniem załączenia kanału tranzystorowego **WYJ_OC** (modułu odebrał rozkaz) jest miganie **czerwonej** diody LED pilota. Jeżeli dioda LED pilota miga **czerwono zielono**, to znaczy, że rozkaz nie dotarł do modułu.

Reakcja na równoczesne naciśnięcie obu przycisków pilota opisane jest w **punktach 4.1.6. - 4.1.7.**, a reakcja na bardzo szybkie dwukrotne naciśnięcie dolnego przycisku pilota opisane jest w **punkcie 4.1.4.**

4.3. Zawór Wodny

Moduł po otrzymaniu od pilota rozkazu uzbrój, wysyła do zarejestrowanego zaworu wodnego rozkaz włącz, a po otrzymaniu od pilota rozkazu wyłącz (rozbrój), wysyła do zarejestrowanego zaworu wodnego rozkaz otwórz.

Oznacza to, że po załączeniu urządzenia (uzbrojeniu alarmu) **może zostać odłączona woda obiektu i ponownie dołączona, gdy urządzenie zostanie wyłączone** (rozbrajanie alarmu).

Z zaworem mogą autonomicznie współpracować **piloty radiowe systemu water_ON_OFF_CONTROL** oraz przewodowe i radiowe czujniki zalania zamykające zawór po wykryciu zalania.

Moduł wysyła polecenia do zaworu tylko, gdy zawór jest zarejestrowany w module. Można w module zarejestrować cztery zawory. **Dwukrotne bardzo szybkie** naciśnięcie przycisku zamknij pilota, działa jak naciśnięcie pojedyncze, ale rozkaz zamknij zawór nie jest wysyłany. Można więc włączyć moduł nie zamykając zaworu wodnego.

Jeżeli moduł nie otrzyma potwierdzenia radiowego o wykonaniu wysłanego polecenia, to jednokrotnie informuje o tym sześcioma bardzo krótkimi sygnałami i kilkoma krótkimi sygnałami buzera modułu. Liczba krótkich sygnałów oznacza numer zaworu (od 1 do 4), od którego moduł nie otrzymał potwierdzenia.

Gdy moduł odbierze informację o problemie dowolnego zarejestrowanego zaworu wodnego, buzer modułu informuje o tym długim (3s) sygnałem, a potem krótkimi sygnałami podaje numer zaworu zgłaszającego problem. Problem oznacza - zacięcie zaworu, zamknięcie zaworu wywołane zalaniem, słabą baterię czujnika radiowego zarejestrowanego w zaworze oraz brak sygnału obecności czujnika radiowego zarejestrowanego w zaworze.

Z zaworem mogą autonomicznie współpracować piloty radiowe systemu **water_ON_OFF_CONTROL** oraz przewodowe i radiowe czujniki zalania zamykające zawór. -

5. REJESTRACJA PILOTÓW I KONFIGURACJA MODUŁU

Zarządzać pilotami i konfigurować moduł można przyciskiem na module i dowolnym przyciskiem pilota z uprawnieniami MASTER w konfigurowanym modułu, który został wprowadzony w stan konfigurowania pilotem MASTER.

5.1. Rejestracja Pilotów i Konfiguracja modułu przyciskiem na module

5.1.1. Rejestracja pilotów . W stanie normalnej pracy modułu **krótko nacisnąć** przycisk na module. Potwierdzeniem jest **jeden, krótki** sygnał buzera modułu. Od tego momentu moduł czeka 5s na rejestrację pilota. Naciśnięcie dowolnego pojedynczego przycisku pilota rejestruje pilota w trybie **STANDARD**, a równoczesne naciśnięcie obu przycisków pilota rejestruje pilota w trybie **PANIC**. Pojedynczy sygnał buzera modułu oznacza rejestrację pilota.

Zarejestrowany pilot przedłuża czas czekania na rejestrację następnego pilota o 5s. Po 5s moduł gra buzerelem hymn kibica, buzerelem podaje liczbę zarejestrowanych pilotów, po chwili podaje liczbę zarejestrowanych zaworów - **punkt 2.** i przechodzi do normalnej pracy.

5.1.2. Kasowanie dostępnych pilotów. W stanie normalnej pracy modułu **krótko nacisnąć** przycisk modułu. Potwierdzeniem jest **jeden, krótki** sygnał buzera modułu. Ponowne **krótkie** naciśnięcie przycisku modułu potwierdzone jest **trzema** sygnałami buzera modułu i od tego momentu moduł czeka 5s na naciśnięcie dowolnego przycisku pilota, który ma zostać usunięty.

Skuteczne kasowanie pilota potwierdzone jest sygnałem buzera modułu.

Po skasowaniu pilota moduł czeka 5s na skasowanie kolejnego pilota, gra buzerelem hymn kibica, potem buzerelem podaje liczbę zarejestrowanych pilotów - **punkt 2.**, po chwili podaje liczbę zarejestrowanych zaworów i przechodzi do normalnej pracy.

5.1.3. Nadawanie zarejestrowanemu pilotowi uprawnień MASTER w module. W stanie normalnej pracy modułu **krótko nacisnąć** przycisk modułu. Potwierdzeniem jest **jeden, krótki** sygnał buzera modułu. Drugie, **krótkie** naciśnięcie przycisku modułu potwierdzone jest **trzema** sygnałami buzera modułu. Trzecie, **krótkie** naciśnięcie przycisku modułu potwierdzone jest **czterema** sygnałami buzera modułu i od tego momentu moduł czeka 5s na naciśnięcie zarejestrowanego już pilota, któremu chcemy nadać uprawnienia MASTER **w tym i tylko w tym module**. Nadanie uprawnień potwierdzone jest sygnałem buzera modułu. Po nadaniu uprawnień pilotowi, moduł czeka 5s na nadanie uprawnień kolejnemu zarejestrowanemu pilotowi, gra buzerelem hymn kibica, buzerelem podaje liczbę zarejestrowanych pilotów, po chwili podaje liczbę zarejestrowanych zaworów - **punkt 2.** i przechodzi do normalnej pracy.

5.1.4. Odebranie zarejestrowanemu pilotowi uprawnień MASTER w module. W stanie normalnej pracy modułu **krótko nacisnąć** przycisk modułu. Potwierdzeniem jest **jeden, krótki** sygnał buzera modułu. Drugie, **krótkie** naciśnięcie przycisku modułu potwierdzone jest **trzema** sygnałami buzera modułu. Trzecie, **krótkie** naciśnięcie przycisku modułu potwierdzone jest **czterema** sygnałami buzera modułu. Czwarte, **krótkie** naciśnięcie przycisku modułu potwierdzone jest **pięcioma** sygnałami buzera modułu i od tego momentu moduł czeka 5s na naciśnięcie zarejestrowanego już pilota, któremu chcemy odebrać uprawnienia MASTER **w tym i tylko w tym module**.

Odebranie uprawnień potwierdzone jest sygnałem buzera modułu. Po odebraniu uprawnień pilotowi, moduł czeka 5s na odebranie uprawnień kolejnemu zarejestrowanemu pilotowi, gra buzerelem hymn kibica, buzerelem podaje liczbę zarejestrowanych pilotów, po chwili podaje liczbę zarejestrowanych zaworów - **punkt 2.** i przechodzi do normalnej pracy.

5.1.5. Rejestracja zaworów. W stanie normalnej pracy modułu **krótko nacisnąć** przycisk modułu. Potwierdzeniem jest **jeden, krótki** sygnał buzera modułu. Drugie, **krótkie** naciśnięcie przycisku modułu

potwierdzone jest **trzema** sygnałami buзера modułu. Trzecie, **krótkie** naciśnięcie przycisku modułu potwierdzone jest **czterema** sygnałami buзера modułu. Czwarte, **krótkie** naciśnięcie przycisku modułu potwierdzone jest **pięcioma** sygnałami buзера modułu, a **piąte sześcioma** sygnałami buзера modułu i od tego momentu moduł czeka 2 minuty na naciśnięcie przez ok. 5s przycisku **zamknij** zamkniętego zaworu do hymnu kibica granego buzerem zaworu. Rejestracja zaworu przedłuża o kolejne 2 minuty czas na rejestrację kolejnego zaworu. Można zarejestrować cztery zawory.

Jeżeli w module są już zarejestrowane cztery zawory, to rejestracja piątego kasuje wszystkie wcześniej zarejestrowane zawory. Po 2 minutach czekania na rejestrację zaworu, moduł gra buzerem hymn kibica, buzerem podaje liczbę zarejestrowanych pilotów, po chwili podaje liczbę zarejestrowanych zaworów - **punkt 2.** i przechodzi do normalnej pracy.

5.1.6. Usuwanie zaworów. W stanie normalnej pracy modułu **krótco nacisnąć** przycisk modułu. Potwierdzeniem jest **jeden, krótki** sygnał buзера modułu. Drugie, **krótkie** naciśnięcie przycisku modułu potwierdzone jest **trzema** sygnałami buзера modułu. Trzecie, **krótkie** naciśnięcie przycisku modułu potwierdzone jest **czterema** sygnałami buзера modułu. Czwarte, **krótkie** naciśnięcie przycisku modułu potwierdzone jest **pięcioma** sygnałami buзера modułu, **szóste siedmioma** sygnałami buзера modułu i od tego momentu moduł czeka 2 minuty na naciśnięcie przez ok. 5s przycisku **zamknij** zamkniętego zaworu do hymnu kibica granego buzerem zaworu, który ma zostać usunięty. Usunięcie zaworu przedłuża o kolejne 2 minuty czas na usunięcie kolejnego zaworu. Po 2 minutach czekania na usunięcie zaworu, moduł gra buzerem hymn kibica, buzerem podaje liczbę zarejestrowanych pilotów, po chwili podaje liczbę zarejestrowanych zaworów - **punkt 2.** i przechodzi do normalnej pracy.

5.1.7. Kasowanie pojedynczego niedostępnego pilota o znanej pozycji w module

W stanie normalnej pracy modułu **nacisnąć i trzy-mać** przycisk modułu. Gdy po 4s usłyszymy **jeden, długi** sygnał buзера modułu zwolnić przycisk.

W ciągu 5s można zacząć kasowanie indywidualnego, niedostępnego pilota.

Kasowanie indywidualnego, niedostępnego pilota

polega na wprowadzeniu jego pozycji - wprowadzeniu liczby trzycyfrowej przyciskiem modułu - **punkt 3.** Po wprowadzeniu pozycji pilota, buzer modułu podaje wprowadzoną pozycję pilota do skasowania (informacja trzycyfrowa - **punkt 2.**).

Jeżeli podana pozycja jest zgodna z pozycją pilota, którego chcemy skasować, należy w ciągu 3s krótko nacisnąć przycisk modułu - potwierdzeniem skasowania pilota jest długi sygnał buзера modułu.

Jeżeli podana pozycja nie jest poprawna, to nie należy naciskać przycisku, a po 3s poczwórny sygnał buзера modułu zachęcają do ponownego skasowania pilota.

Po skutecznym lub nieskutecznym kasowaniu pilota, można ponownie w ciągu 5s rozpocząć kasowanie niedostępnego pilota o znanej pozycji. Potem hymn kibica grany buzerem modułu potwierdza przejścia modułu do normalnej pracy.

5.1.8. Tryb pracy kanału przekąźnikowego

W stanie normalnej pracy modułu **nacisnąć i trzy-mać** przycisk modułu. Gdy po 8s usłyszymy **jeden krótki** sygnał buзера modułu zwolnić przycisk. Po zwolnieniu przycisku, moduł generuje **jeden krótki i jeden długi sygnał buзера.** Naciśnięcie przycisku modułu po:

- **pierwszym, krótkim** sygnale buзера wybiera tryb bistabilny,

- **drugim, długim** sygnale buзера, moduł oczekuje na wprowadzenie czterech cyfr - czterocyfrowego czasu trybu monostabilnego (0001-9999s) - wprowadzenie liczby czterocyfrowej - **punkt 3.**

Jeżeli wprowadzony został czas monostabilny, to moduł podaje buzerem czas monostabilny - informacja czterocyfrowa - **punkt 2.** Potem hymn kibica grany buzerem modułu potwierdza przejście modułu do normalnej pracy.

5.1.9. Czas pracy wyjścia tranzystorowego WYJ_OC

W stanie normalnej pracy modułu **nacisnąć i trzy-mać** przycisk modułu. Gdy po 12s usłyszymy **dwa, krótkie** sygnały buзера modułu, zwolnić przycisk. Po zwolnieniu przycisku moduł generuje buzerem **jeden długi** sygnał. Nacisnąć i zwolnić przycisk modułu. Moduł oczekuje na wprowadzenie czterech cyfr - czterocyfrowego czasu trybu monostabilnego (0001-9999s) - wprowadzenie liczby czterocyfrowej - **punkt 3.**

Moduł buzerem modułu podaje czas monostabilny

wyjścia przekątnikowego - informacja czterocyfrowa - **punkt 2.**, gra hymn kibica buzerelem modułu i przechodzi do normalnej pracy.

5.1.10. Typ pracy wyjścia tranzystorowego WYJ_OC

W stanie normalnej pracy modułu **nacisnąć** i **trzymać** przycisk modułu. Gdy po 16s usłyszymy **trzy, krótkie** sygnały buzera modułu zwolnić przycisk. Po zwolnieniu przycisku, moduł generuje buzera **dwa, krótkie** sygnały. Naciśnięcie przycisku modułu po **pierwszym, krótkim** sygnale buzera modułu wybiera tryb wyjścia NO (zwarcie do masy załącza PANIC w centrali), a po **drugim, krótkim** sygnale buzera modułu wybiera tryb wyjścia NC (rozwarcie masy załącza PANIC w centrali). Potem hymn kibica grany buzerelem modułu potwierdza przejście modułu do normalnej pracy.

5.1.11. Tryb pracy wejścia WEJ

Moduł może pracować w jednym z trzech trybów

- moduł nie analizuje wejścia **WEJ**,
- moduł analizuje wejście **WEJ**, a poziom masy oznacza urządzenie włączone, NO
- moduł analizuje wejście **WEJ**, a brak masy oznacza urządzenie włączone, NC,

Jeżeli moduł nie analizuje stanu wejścia, to po odebraniu rozkazu sterującego przekątnikiem wykonuje rozkaz i przesyła do pilota informację - przekątnik włączony lub wyłączony. Po otrzymaniu pytania o stan urządzenia, moduł przesyła do pilota aktualną informację - przekątnik włączony lub wyłączony.

Jeżeli moduł analizuje stan wejścia, to po odebraniu rozkazu sterującego przekątnikiem lub po otrzymaniu pytania o stan urządzenia, przesyła do pilota informację - włączony albo wyłączony zgodnie ze stanem na wejściu **WYJ_OC**.

Gdy moduł odbierze rozkaz włącz, a urządzenie jest wyłączone lub rozkaz wyłącz, a urządzenie jest włączone, to przekątnik zostaje włączony na ustawiony czas, gdy kanał jest monostabilny lub zmienia stan na przeciwny, gdy kanał jest w trybie bistabilnym.

Gdy moduł odbierze rozkaz włącz, gdy urządzenie jest włączone lub rozkaz wyłącz, a urządzenie jest wyłączone, przekątnik nie zmienia swojego stanu.

W stanie normalnej pracy modułu **nacisnąć** i **trzymać** przycisk modułu. Gdy po 20s usłyszymy **cztery, krótkie** sygnały buzera modułu zwolnić przycisk. Po zwolnieniu przycisku, moduł generuje buzerelem **trzy, krótkie** sygnały. Naciśnięcie przycisku modułu po

pierwszym, krótkim sygnale buzera modułu oznacza brak analizy **WEJ**, naciśnięcie przycisku modułu po **drugim, krótkim** sygnale buzera modułu oznacza analizę wejścia **WEJ** - poziom masy oznacza urządzenie włączone - NO, a po **trzecim, krótkim** sygnale buzera modułu oznacza analiza wejścia **WEJ** - poziom masy oznacza urządzenie wyłączone - NC. Potem hymn kibica grany buzerelem modułu potwierdza przejście modułu do normalnej pracy.

5.1.12. Reset

W stanie normalnej pracy modułu **nacisnąć** i **trzymać** przycisk modułu. Gdy po 24s usłyszymy **pięć, krótkich** sygnałów buzera modułu, zwolnić przycisk. Po zwolnieniu przycisku moduł generuje buzerelem **jednym, krótkim** sygnał.

Naciśnięcie przycisku modułu po **jednym, krótkim** sygnale buzera modułu RESETuje moduł. **1.** Wejście **WEJ** (PGM) jest analizowane, poziom masy wejścia **WEJ**, oznacza włączone urządzenie - NO, **2.** Tryb wyjścia przekątnikowego - Mono 3s, **3.** Tryb Wyjście **WYJ_OC** - PANIK - Mono 6s - NO, **4.** Pamięć pilotów i zaworów skasowana.

5.2. Rejestracja Pilotów i Konfiguracja Modułu przyciskiem na pilocie MASTER

Zarządzać pilotami/zaworami i konfigurować moduł można również przyciskiem pilota z uprawnieniami **MASTER** w konfigurowanym module, który został wprowadzony w stan konfigurowania pilotem **MASTER**. Pilot **MASTER** musi oczywiście znajdować się w zasięgu modułu.

Równoczesne naciśnięcie i trzymanie obu przycisków pilota **MASTER** w zasięgu modułu najpierw podaje stan wejścia lub przekątnika, potem stan wyjścia tranzystorowego, a po kolejnych 3s trzymania przycisków dioda LED pilota błyska na czerwono hymn kibica i od tej pory dowolny przycisk tego pilota działa tak samo, jak przycisk modułu, a dioda LED pilota odpowiada sygnałom buzera modułu.

Trzy dwukolorowe błyski diody LED pilota oznaczają, że pilot nie jest pilotem **MASTER** dla tego modułu.

5.2.1. Rejestracja pilotów. Gdy moduł wprowadzony jest w stan konfigurowania pilotem **MASTER** (**punkt 5.2.**) **krótko nacisnąć** przycisk pilota **MASTER**. Potwierdzeniem jest **jednym, krótkim** błysk diody LED pilota **MASTER**. Od tego momentu moduł czeka 5s na rejestrację pilota.

Naciśnięcie dowolnego pojedynczego przycisku pilota rejestruje pilota w trybie **STANDARD**,

a równoczesne naciśnięcie obu przycisków pilota rejestruje pilota w trybie **PANIC**. Pojedynczy sygnał buzera modułu / pojedynczy błysk diody LED pilota oznacza rejestrację pilota.

Zarejestrowany pilot przedłuża czas czekania na rejestrację następnego pilota o 5s. Po 5s pilot MASTER błyska diodą LED hymn kibica, diodą LED podaje liczbę zarejestrowanych pilotów i moduł przechodzi do normalnej pracy.

5.2.2. Kasowanie dostępnych pilotów. Gdy moduł wprowadzony jest w stan konfigurowania pilotem MASTER (**punkt 5.2.**), **krótko nacisnąć** dowolny przycisk pilota MASTER. Potwierdzeniem jest **jeden, krótki** błysk diody LED pilota MASTER. Ponowne **krótkie** naciśnięcie przycisku modułu / pilota MASTER potwierdzone jest **trzema** sygnałami buzera modułu / trzema błyskami **diody** LED pilota MASTER i od tego momentu moduł czeka 5s na naciśnięcie dowolnego przycisku pilota, który ma zostać usunięty. Kasowanie potwierdzone jest błyskiem diody LED pilota. Po skasowaniu pilota moduł czeka 5s na skasowanie kolejnego pilota, gra hymn kibica i podaje buzerem modułu / diodą LED pilota MASTER liczbę zarejestrowanych pilotów i przechodzi do normalnej pracy.

5.2.3. Nadawanie zarejestrowanemu pilotowi uprawnień MASTER w module. Gdy moduł wprowadzony jest w stan konfigurowania pilotem MASTER (**punkt 5.2.**), **krótko nacisnąć** przycisk pilota MASTER. Potwierdzeniem jest **jeden, krótki** błysk diody LED pilota MASTER. Nacisnąć drugi raz krótko przycisk pilota MASTER, naciśnięcie potwierdzone jest trzema błyskami **diody** LED pilota MASTER. Trzecie, **krótkie** naciśnięcie pilota MASTER potwierdzone jest **czterema** błyskami **diody** LED pilota MASTER i od tego momentu moduł czeka 5s na naciśnięcie zarejestrowanego już pilota, któremu chcemy nadać uprawnienia MASTER **w tym i tylko w tym module**.

Nadanie uprawnień potwierdzone błyskiem diody LED pilota MASTER. Po nadaniu uprawnień pilotowi, moduł czeka 5s na nadanie uprawnień kolejnemu zarejestrowanemu pilotowi, błyska diodą LED pilota hymn kibica, podaje diodą LED pilota MASTER liczbę zarejestrowanych pilotów i przechodzi do normalnej pracy.

5.2.4. Odebranie zarejestrowanemu pilotowi uprawnień MASTER w module. Gdy moduł wprowadzony jest w stan konfigurowania pilotem MASTER (**punkt 5.2.**), **krótko nacisnąć** przycisk pilota MASTER. Potwierdzeniem jest **jeden, krótki** błysk diody LED pilota MASTER. Nacisnąć drugi raz krótko przycisk pilota MASTER, naciśnięcie potwierdzone trzema błyskami **diody** LED pilota MASTER. Nacisnąć trzeci raz krótko przycisk pilota MASTER, naciśnięcie potwierdzone jest **czterema** błyskami **diody** LED pilota MASTER. Czwarte **krótkie** naciśnięcie przycisku modułu / pilota MASTER potwierdzone jest **pięcioma** błyskami **diody** LED pilota MASTER i od tego momentu moduł czeka 5s na naciśnięcie zarejestrowanego już pilota, któremu chcemy odebrać uprawnienia MASTER **w tym i tylko w tym module**. Odebranie uprawnień potwierdzone jest błyskiem diody sygnałem buzera modułu / błyskiem diody LED pilota MASTER. Po odebraniu uprawnień pilotowi, moduł czeka 5s na odebranie uprawnień kolejnemu zarejestrowanemu pilotowi, błyska hymn kibica diodą LED pilota MASTER, diodą LED pilota MASTER liczbę zarejestrowanych pilotów i przechodzi do normalnej pracy.

5.2.5. Rejestracja zaworów. Gdy moduł wprowadzony jest w stan konfigurowania pilotem MASTER (**punkt 5.2.**), **krótko nacisnąć** przycisk pilota MASTER. Potwierdzeniem jest **jeden, krótki** błysk diody LED pilota MASTER. Nacisnąć drugi raz krótko przycisk pilota MASTER, naciśnięcie potwierdzone trzema błyskami **diody** LED pilota MASTER. Nacisnąć trzeci raz krótko przycisk pilota MASTER, naciśnięcie potwierdzone jest **czterema** błyskami **diody** LED pilota MASTER. Czwarte **krótkie** naciśnięcie przycisku modułu / pilota MASTER potwierdzone jest **pięcioma** błyskami **diody** LED pilota MASTER, a **piąte sześcioma** błyskami **diody** LED pilota MASTER i od tego momentu moduł czeka 9s na naciskanie przez ok. 5s przycisku **zamknij**, zamkniętego zaworu, do usłyszenia hymnu kibica granego buzerem zaworu.

Rejestracja zaworu przedłuża o kolejne 2 minuty czas na rejestrację kolejnego zaworu. Można zarejestrować cztery zawory.

Jeżeli w module są już zarejestrowane cztery zawory, to rejestracja piątego kasuje wszystkie wcześniej zarejestrowane zawory.

Po 2 minutach czekania na rejestrację zaworu, moduł gra buzerem hymn kibica, buzerem podaje

liczbę zarejestrowanych pilotów, po chwili podaje liczbę zarejestrowanych zaworów - **punkt 2.** i przechodzi do normalnej pracy.

5.2.6. Usuwanie zaworów. Gdy moduł wprowadzony jest w stan konfigurowania pilotem MASTER (**punkt 5.2.**), **krótko nacisnąć** przycisk pilota MASTER. Potwierdzeniem jest **jeden, krótki** błysk diody LED pilota MASTER. Nacisnąc drugi raz krótko przycisk pilota MASTER, naciśnięcie potwierdzone trzema błyskami **diody** LED pilota MASTER. Nacisnąc trzeci raz krótko przycisk pilota MASTER, naciśnięcie potwierdzone jest **czterema** błyskami **diody** LED pilota MASTER. Czwarte **krótkie** naciśnięcie przycisku pilota MASTER potwierdzone jest **pięcioma** błyskami **diody** LED pilota MASTER, **piąte sześcioma** błyskami **diody** LED pilota MASTER, a **szoste siedmioma** błyskami **diody** LED pilota MASTER i od tego momentu moduł czeka 9s na naciskanie przez ok. 5s przycisku **zamknij**, zamkniętego zaworu, do usłyszenia hymnu kibica granego buzerem zaworu, który ma zostać usunięty. Usunięcie zaworu przedłuża o kolejne 2 minuty czas na usunięcie kolejnego zaworu. Po 2 minutach czekania na usunięcie zaworu, moduł gra buzerem hymn kibica, buzerem podaje liczbę zarejestrowanych pilotów, po chwili podaje liczbę zarejestrowanych zaworów - **punkt 2.** i przechodzi do normalnej pracy.

5.2.7. Kasowanie pojedynczego niedostępnego pilota o znanej pozycji w module

Gdy moduł wprowadzony jest w stan konfigurowania pilotem MASTER (**punkt 5.2.**), **nacisnąć** i trzymać przycisk pilota MASTER. Gdy po 4s zobaczymy **jeden, długi** błysk diody LED pilota MASTER zwolnić przycisk. W ciągu 5s można rozpocząć kasowanie indywidualnego niedostępnego pilota.

Kasowanie indywidualnego niedostępnego pilota polega na wprowadzeniu jego pozycji - wprowadzeniu liczby trzycyfrowej przyciskiem pilota MASTER - **punkt 3.**

Po wprowadzeniu pozycji pilota, dioda LED pilota MASTER podaje wprowadzoną pozycję pilota do skasowania (informacja trzycyfrowa - **punkt 2.**).

Jeżeli podana pozycja jest zgodna z pozycją pilota, którego chcemy skasować, należy w ciągu 3s krótko nacisnąć przycisk pilota MASTER - potwierdzeniem skasowania pilota jest długi błysk diody LED pilota MASTER.

Jeżeli podana pozycja nie jest poprawna,

to nie należy naciskać przycisku, a po 3s trzy dwukolorowe błyski diody LED pilota, zachęcają do ponownego skasowania lub odczytu pilota.

Po skutecznym lub nieskutecznym kasowaniu pilota, można ponownie w ciągu 5s rozpocząć kasowanie niedostępnego pilota o znanej pozycji. Potem hymn kibica błyskany diodą LED pilota MASTER potwierdza przejścia modułu do normalnej pracy.

5.2.8. Tryb pracy kanału przekąźnikowego

Gdy moduł wprowadzony jest w stan konfigurowania pilotem MASTER (**punkt 5.2.**), **nacisnąć** i trzymać przycisk pilota MASTER. Gdy po 8s zobaczymy **jeden, krótki** błysk diody LED pilota MASTER zwolnić przycisk. Po zwolnieniu przycisku dioda LED pilota MASTER błyska **raz krótko** i **raz długo**. Naciśnięcie przycisku modułu / pilota MASTER po:

- **pierwszym, krótkim** błysku diody LED pilota MASTER wybiera tryb bistabilny,

- **drugim, długim** błysku diody LED pilota MASTER, moduł oczekuje na wprowadzenie czterech cyfr - czterocyfrowego czasu trybu monostabilnego (0001-9999s) - wprowadzenie liczby czterocyfrowej.

Jeżeli wprowadzony został czas monostabilny, to dioda LED pilota MASTER podaje czas monostabilny - informacja czterocyfrowa - **punkt 2.** Potem hymn kibica błyskany diodą LED pilota MASTER potwierdza przejścia modułu do normalnej pracy.

5.2.9. Czas pracy wyjścia tranzystorowego WYJ_OC

Gdy moduł wprowadzony jest w stan konfigurowania pilotem MASTER (**punkt 5.2.**), **nacisnąć** i trzymać przycisk pilota MASTER. Gdy po 12s zobaczymy **dwa, krótkie** błyski diody LED pilota MASTER zwolnić przycisk. Po zwolnieniu przycisku pilota MASTER dioda LED pilota MASTER błyska **raz długo**. Nacisnąć i zwolnić przycisk pilota MASTER.

Moduł oczekuje na wprowadzenie czterech cyfr - czterocyfrowego czasu trybu monostabilnego (0001-9999s), - wprowadzenie liczby czterocyfrowej pilotem MASTER - **punkt 3.**

Diodą LED pilota MASTER podaje czas podaje monostabilny - informacja czterocyfrowa - **punkt 2.**, błyska hymn kibica diodą LED pilota MASTER i moduł przechodzi do normalnej pracy.

5.2.10. Typ pracy wyjścia tranzystorowego WYJ_OC

Gdy moduł wprowadzony jest w stan konfigurowania pilotem MASTER (**punkt 5.2.**), **nacisnąć** i trzymać

przycisk pilota MASTER. Gdy po 16s zobaczymy **trzy krótkie** błyski diody LED pilota MASTER, zwolnić przycisk. Po zwolnieniu przycisku dioda LED pilota MASTER błyska **dwa razy**. Naciśnięcie przycisku pilota MASTER po **pierwszym, krótkim** błysku diody LED pilota MASTER wybiera tryb wyjścia NO (zwarcie do masy załącza PANIK w centrali), a po **drugim, krótkim** błysku diody LED pilota MASTER wybiera tryb wyjścia NC (rozwarcie masy załącza PANIK w centrali). Potem hymn kibica błyskany diodą LED pilota MASTER potwierdza przejście modułu do normalnej pracy.

5.2.11. Tryb pracy wejścia WEJ

Moduł może pracować w jednym z trzech trybów:

- moduł nie analizuje wejścia **WEJ**,
- moduł analizuje wejście **WEJ**, a poziom masy oznacza urządzenie włączone, NO
- moduł analizuje wejście **WEJ**, a brak masy oznacza urządzenie włączone, NC,

Jeżeli moduł nie analizuje stanu wejścia, to po odebraniu rozkazu sterującego przekaźnikiem wykonuje rozkaz i przesyła do pilota informację - przekaźnik włączony lub wyłączony. Po otrzymaniu pytania o stan urządzenia, moduł przesyła do pilota aktualną informację - przekaźnik włączony lub wyłączony.

Jeżeli moduł analizuje stan wejścia, to po odebraniu rozkazu sterującego przekaźnikiem lub po otrzymaniu pytania o stan urządzenia, przesyła do pilota informację - włączony albo wyłączony zgodnie ze stanem na wejściu **WYJ_OC**.

Gdy moduł odbierze rozkaz włącz, a urządzenie jest wyłączone lub rozkaz wyłącz, a urządzenie jest włączone, to przekaźnik zostaje włączony na ustawiony czas, gdy kanał jest monostabilny lub zmienia stan na przeciwny, gdy kanał jest w trybie bistabilnym.

Gdy moduł odbierze rozkaz włącz, gdy urządzenie jest włączone lub rozkaz wyłącz, a urządzenie jest wyłączone, przekaźnik nie zmienia swojego stanu.

Gdy moduł wprowadzony jest w stan konfigurowania pilotem MASTER (**punkt 5.2.**), **nacisnąć i trzymać** przycisk pilota MASTER. Gdy po 20s zobaczymy **cztery, krótkie** błyski diody LED pilota MASTER, zwolnić przycisk. Po zwolnieniu przycisku dioda LED pilota MASTER błyska **trzy razy**. Naciśnięcie przycisku pilota MASTER po **pierwszym, krótkim** sygnale buzera modułu / błysku diody LED pilota MASTER oznacza brak analizy wejścia **WEJ**, naciśnięcie przycisku pilota MASTER po **drugim, krótkim** błysku

diody LED pilota MASTER oznacza analiza wejścia **WEJ** - poziom masy oznacza urządzenie włączone - NO, a naciśnięcie przycisku pilota MASTER po **trzecim, krótkim** błysku diody LED pilota MASTER oznacza analizę wejścia **WEJ** - poziom masy oznacza urządzenie wyłączone - NC. Potem hymn kibica błyskany diodą LED pilota MASTER i potwierdza przejście modułu do normalnej pracy.

5.2.12. Reset

Gdy moduł wprowadzony jest w stan konfigurowania pilotem MASTER (**punkt 5.2.**), **nacisnąć** i trzymać przycisk pilota MASTER. Gdy po 24s zobaczymy **pięć, krótkich** błysków diody LED pilota MASTER zwolnić przycisk. Po zwolnieniu dioda LED pilota MASTER błyska **jeden raz**.

Naciśnięcie przycisku pilota MASTER po **jednym, krótkim** błysku diody LED pilota MASTER RESETuje moduł. **1.** Wejście **WEJ** (PGM) jest analizowane, poziom masy wejścia **WEJ**, oznacza włączone urządzenie - NO, **2.** Tryb wyjścia przekaźnikowego - Mono 3s, **3.** Tryb Wyjście **WYJ_OC** - PANIK - Mono 6s - NO, **4.** Pamięć pilotów i zaworów skasowana.

Potem hymn błyskany diodą LED pilota MASTER potwierdza przejście modułu do normalnej pracy.



Przycisk modułu naciśnięty	Buzer modułu	REJESTRACJA PILOTÓW/ZAWORÓW w MODULE PRZYCIŚKIEM MODUŁU
Raz krótko	Jeden sygnał buzera	Rejestrowanie pilota w module - krótko nacisnąć i zwolnić: dowolny przycisk pilota (STANDARD) lub równocześnie oba przyciski (PANIC), potwierdzeniem jest sygnał buzera modułu, a LED pilota miga hymn kibica,
Drugi raz krótko	Potrójny sygnał buzera	Usunięcie istniejącego pilota w module - krótko nacisnąć i zwolnić dowolny przycisk pilota, potwierdzeniem jest sygnał buzera modułu, a LED pilota miga hymn kibica,
Trzeci raz krótko	Poczwórny sygnał buzera	Nadawanie uprawnień MASTER pilotowi zarejestrowanemu - krótko nacisnąć i zwolnić dowolny przycisk pilota, potwierdzeniem jest sygnał buzera modułu, a LED pilota miga hymn kibica,
Czwarty raz krótko	Pięć sygnałów buzera	Odbieranie uprawnień pilotowi MASTER zarejestrowanemu - krótko nacisnąć i zwolnić dowolny przycisk pilota, potwierdzeniem jest sygnał buzera modułu, a LED pilota miga hymn kibica,
Piąty raz krótko	Sześć sygnałów buzera	Rejestracja zaworu, moduł czeka 2 min na naciskanie przez ok. 5s przycisku zamknij , zamkniętego zaworu, do usłyszenia hymnu kibica granego buzerem zaworu, który ma zostać dodany.
Szósty raz krótko	Siedem sygnałów buzera	Usunięcie zaworu, moduł czeka 2 min na naciskanie przez ok. 5s przycisku zamknij , zamkniętego zaworu, do usłyszenia hymnu kibica granego buzerem zaworu, który ma zostać usunięty.

Przycisk zwolniony po:	Funkcja	KONFIGURACJA MODUŁU PRZYCIŚKIEM NA MODULE
Jeden, długi sygnał buzera (po 4s)	Kasowanie pilota o znanej pozycji	Wprowadzenie pozycji pilota przyciskiem modułu, buzer modułu podaje wprowadzoną pozycję, potem krótkie naciśnięcie przycisku modułu - pilot usunięty,
Jeden, krótki sygnał buzera (po 8s), potem dwa sygnały	Tryb pracy kanału przekąźnikowego	Naciśnięcie przycisku modułu po pierwszym, krótkim sygnale buzera wybiera tryb bistabilny kanału, a po drugim, długim sygnale buzera, moduł oczekuje na wprowadzenie przyciskiem modułu czasu trybu monostabilnego (0001-9999s),
Dwa, krótkie sygnały buzera (po 12s), potem jeden sygnał	Czas wyjścia WYJ_OC tranzystorowego	po jednym, długim sygnale buzera moduł oczekuje na wprowadzenie przyciskiem modułu czasu trybu monostabilnego (0001-9999s) wyjścia WYJ_OC - tranzystorowego,
Trzy, krótkie sygnały buzera (po 16s), potem dwa sygnały	Typ pracy wyjścia WYJ_OC tranzystorowego	Naciśnięcie przycisku modułu po pierwszym, krótkim sygnale buzera modułu wybiera tryb wyjścia NO (zwarcie do masy załącza np: PANIC), a po drugim, krótkim sygnale buzera wybiera tryb wyjścia NC (rozwarcie masy załącza: PANIC),
Cztery, krótkie sygnały buzera (po 20s), potem trzy sygnały	Tryb pracy wejścia WEJ	Naciśnięcie przycisku modułu po pierwszym sygnale buzera - brak analizy WEJ , naciśnięcie przycisku modułu po drugim sygnale buzera - analiza wejścia WEJ , poziom masy oznacza urządzenie włączone, NO, po trzecim - analiza wejścia WEJ , poziom masy oznacza urządzenie wyłączone, NC,
Pięć, krótkich sygnałów buzera (po 24s), potem jeden sygnał	Reset	Naciśnięcie przycisku po pierwszym sygnale buzera - RESET 1 . Wejście WEJ jest analizowane, poziom masy wejścia WEJ oznacza włączone urządzenie - NO, 2 . Tryb wyjścia przekąźnikowego - Mono 3s, 3 . Tryb Wyjście WYJ_OC - tranzystorowego - Mono 6s - NO, 4 . Pamięć pilotów skasowana,



Wejdź na YouTube i wpisz:
Proxima Water On Off Control

7. Gwarancja

Szczegóły dotyczące gwarancji znajdują się na karcie gwarancyjnej oraz na stronie www.proxima.pl w zakładce - do pobrania.



Zabrania się wyrzucania tego urządzenia razem z odpadami domowymi. Według dyrektywy 2012/19/UE (WEEE II) obowiązującej w UE, to urządzenie podlega selektywnej zbiórce.



UPROSZCZONA DEKLARACJA ZGODNOŚCI UE:
Proxima sp.j. niniejszym oświadcza, że system water_ON_OFF_CONTROL jest zgodny z dyrektywą 2014/53/UE. Pełny tekst zgodności UE jest dostępny pod następującym adresem internetowym: www.proxima.pl w zakładce - do pobrania.

PROXIMA
ELECTRONICS

Proxima sp.j.
87-100 Toruń, ul. Polna 23a
tel. 56 660 2000, www.proxima.pl

RoHS

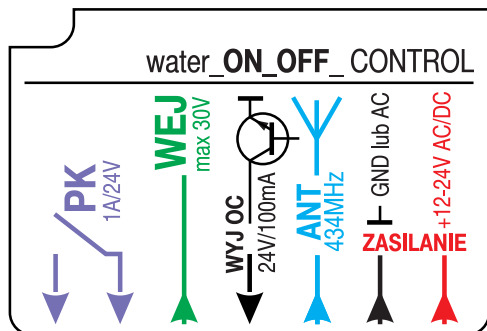
UWAGA: Moduł musi być wprowadzony w stan rejestracji przyciskiem pilota MASTER - punkt 5.2.



Przycisk pilota MASTER naciśnięty:	Dioda LED pilota MASTER	REJESTRACJA PILOTÓW / ZAWORÓW w MODULE PILOTEM MASTER
Raz krótko	Jeden blysk diody LED	Rejestrowanie pilota w module - krótko nacisnąć i zwolnić: dowolny przycisk pilota (STANDARD) lub równocześnie oba przyciski (PANIC), LED pilota miga hymn kibica,
Drugi raz krótko	Potrójny blysk diody LED	Usuwanie istniejącego pilota w module - krótko nacisnąć i zwolnić dowolny przycisk pilota, LED pilota miga hymn kibica,
Trzeci raz krótko	Poczwórny blysk diody LED	Nadawanie uprawnień MASTER zarejestrowanemu pilotowi - krótko nacisnąć i zwolnić dowolny przycisk pilota, LED pilota miga hymn kibica,
Czwarty raz krótko	Pięć mignięć diody LED	Odbieranie uprawnień pilotowi MASTER - krótko nacisnąć i zwolnić dowolny przycisk pilota, LED pilota miga hymn kibica,
Piąty raz krótko	Sześć mignięć diody LED	Rejestracja zaworu, pilot i moduł czeka 9s na naciskanie przez ok. 5s przycisku zamknij , zamkniętego zaworu, LED pilota miga hymn kibica, krótki sygnał buzera modułu,
Szósty raz krótko	Siedem mignięć diody LED	Usuwanie zaworu, pilot i moduł czeka 9s na naciskanie przez ok. 5s przycisku zamknij , zamkniętego zaworu, LED pilota miga hymn kibica, krótki sygnał buzera modułu,

Przycisk zwolniony po:	Funkcja	KONFIGURACJA MODUŁU PRZYCISKIEM NA PILOCIE MASTER
Jeden, długi blysk diody LED (po 4s)	Kasowanie pilota o znanej pozycji	Wprowadzenie pozycji pilota przyciskiem pilota MASTER, dioda LED podaje wprowadzoną pozycję, potem krótkie naciśnięcie przycisku - pilot usunieć,
Jeden, krótki blysk diody LED (po 8s), potem dwa blyski	Tryb pracy kanału przekąźnikowego	Naciśnięcie przycisku pilota MASTER po pierwszym, krótkim mignięciu diody LED wybiera tryb bistabilny kanału, a po drugim, długim MASTER oczekuje na wprowadzenie przyciskiem pilota MASTER czasu trybu monostabilnego (0001-9999s),
Dwa, krótkie blyski diody LED (po 12s), potem jeden blysk	Czas wyjścia WYJ_OC tranzystorowego	po długim blysku diody LED moduł oczekuje na wprowadzenie przyciskiem pilota MASTER czasu trybu monostabilnego (0001-9999s) wyjścia WYJ_OC - tranzystorowego,
Trzy, krótkie blyski diody LED (po 16s), potem dwa blyski	Typ pracy wyjścia WYJ_OC tranzystorowego	Naciśnięcie przycisku pilota MASTER po pierwszym, krótkim blysku diody LED wybiera tryb wyjścia NO (zwarcie do masy załącza np: PANIC), a naciśnięcie przycisku pilota MASTER po drugim, krótkim blysku diody LED pilota MASTER wybiera tryb wyjścia NC (rozwarcie masy załącza: PANIC),
Cztery, krótkie blyski diody LED (po 20s), potem trzy blysk	Tryb pracy wejścia WEJ	Naciśnięcie przycisku pilota MASTER po pierwszym blysku diody LED pilota MASTER - brak analizy WEJ , po drugim analiza wejścia WEJ , poziom masy oznacza urządzenie włączone, NO, po trzecim - analiza wejścia WEJ , poziom masy oznacza urządzenie wyłączone, NC,
Pięć, krótkich blysków diody LED (po 24s), potem jeden blysk	Reset	Naciśnięcie przycisku po pierwszym blysku diody LED - RESET 1. Wejście WEJ jest analizowane, poziom masy wejścia WEJ oznacza włączone urządzenie - NO, 2. Tryb wyjścia przekąźnikowego - Mono 3s, 3. Tryb Wyjście WYJ_OC - tranzystorowego - Mono 6s - NO, 4. Pamięć pilotów skasowana,

8. Wprowadzenia



9. Dane techniczne

Lp	Nazwa	Wartość	Uwagi
1	Zasilanie	12 lub 24V AC/DC,	AC/DC, dwie wersje wykonania 12V i 24V,
2	Pobór prądu	max. 60mA	przełącznik włączony
3	Wyjście PK	24V-1A	przełącznik NO/NC
4	Wyjście WYJ_OC	100mA/24V	tranzystor OC
5	Wejście WEJ	0-30V max.	3mA
6	Częstotliwość	434MHz	modulacja FSK