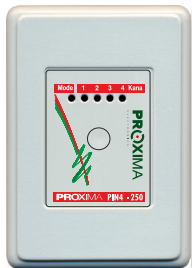


# Sterownik Radiowy PROXIMA PIN4\_HCS\_PK

**pilot standardowy, PINpilot, pilot MASTER, CODEpilot, dowolny pilot z układem HCS firmy Microchip,**

PROXIMA jest niezależnym producentem automatyki bram i rolet. Nazwy innych producentów zostały wymienione wyłącznie w celu wyjaśnienia przeznaczenia produktu Proxima.



## Najważniejsze zalety:

- ✂ każdy przycisk (lub kombinacja przycisków) każdego pilota może inaczej sterować radiolinią - włączać, wyłączać lub zmieniać niezależnie stan jednego, dwóch, trzech lub wszystkich czterech kanałów,
- ✂ cztery kanały przekaźnikowe + buzzer + (4+1) diody LED,
- ✂ pięć trybów pracy każdego kanału: - tryb bistabilny, - monostabilny, - TDJN (Tak Długo Jak Naciskasz), - bistabilny przerywany (1Hz) i monostabilny przerywany (1Hz),
- ✂ czas monostabilny: (1-255) X (0.1s, 1s lub 1min),
- ✂ 250 pilotów zmiennokodowych KeeLoq,
- ✂ odbiornik wąskopasmowy, superheterodynowy, do 200m zasięgu,
- ✂ zasilanie 12-24V AC/DC (napięcie stałe lub zmienne),
- ✂ optyczna i akustyczna sygnalizacja słabej baterii pilota.

## Obsługiwany za pomocą:

- ✂ **pilot standardowy** jedno-, dwu- lub czteroprzyciskowy,
- ✂ **PINpilot** umożliwił wysyłanie trzech różnych rozkazów po zwykłym naciśnięciu przycisków oraz wysłanie trzech różnych rozkazów po wcześniejszym wprowadzeniu PINu. Oznacza to trzy wygodne (ale dostępne dla każdego) rozkazy np. uzbój alarm, otwórz bramę ogrodzeniową oraz trzy rozkazy wymagające PINu np. rozbrój alarm, otwórz bramę garażową. Długość PINu - od 1 do 6 cyfr.
- ✂ **PINpilot** umożliwił również kompletną zdalną konfigurację radiolinii,
- ✂ standardowy pilot zarejestrowany jako **MASTER** umożliwił kasowanie, kopiowanie pilota oraz blokowanie/odblokowywanie indywidualnego, jak i wszystkich pilotów jednocześnie,
- ✂ **CODEpilot** - dwa niezależne jednokanałowe piloty ze zmiennym kodem, CODEpilot nadaje po naciśnięciu przycisku ◀ lub ▶, po wcześniejszym poprawnym wprowadzeniu kodu odpowiadającego klawiszowi ◀ lub ▶, obudowa zewnętrzna.
- ✂ **HCS\_PILOT** - dowolny pilot z układem HCS firmy Microchip i częstotliwości 433.92MHz, np: Gorke, Elmes, Satel, Smilo, Tytan, SEO, Beninca ze zmiennym kodem, FAAC FIX, FAAC RC, CAME Space i wiele, wiele innych.

## 1. Działanie sterownika

Naciśnięcie przycisku/kombinacji przycisków załącza/wyłącza/zmienia stan pojedynczego, dwóch, trzech lub czterech kanałów.

Działanie każdego przycisku/kombinacji przycisków każdego pilota może być inne.

Pilot dwuprzyciskowy może wysłać 3 różne rozkazy, pilot czteroprzyciskowy 14 rozkazów, **PINpilot** umożliwia wysłanie sześciu różnych rozkazów. Trzy rozkazy PINpilotem może wysłać każdy, a pozostałe trzy rozkazy tylko osoba znająca PIN.

Każdy z czterech kanałów może pracować niezależnie w jednym z trybów:

- tryb bistabilny - zmiana stanu przekaźnika następuje po każdym naciśnięciu zarejestrowanego przycisku pilota,
- monostabilny - po naciśnięciu pilota przekaźnik pozostaje włączony przez zaprogramowany czas, (od 0.1s do 255min) - drugie naciśnięcie przycisku podczas włączonego przekaźnika przedłuża lub skraca działanie kanału (opcja programowana),
- TDJN (Tak Długo Jak Naciskasz) - przekaźnik pozostaje włączony tak długo, jak naciskamy pilota + 0.8s. Czas 0.8s służy do eliminacji przerwy w działaniu przekaźnika wywołanego chwilową utratą zasięgu. Po 20s w celu oszczędności baterii pilot przestaje nadawać. Można ominąć tę niedogodność zwalniając na moment przycisk co 5-20s. Każde chwilowe zwolnienie przycisku przedłuża nadawanie o kolejne 20s, a przerwa w nadawaniu mniejsza niż 0.8s jest ignorowana,
- bistabilny przerywany (1Hz) - przekaźnik zachowuje się tak, jak w trybie bistabilnym, z tym, że w czasie, gdy jest aktywny włącza się na 0.5s i wyłącza na 0.5s,
- i monostabilny przerywany (1Hz) - przekaźnik zachowuje się tak, jak w trybie monostabilnym z tym, że w czasie, gdy jest aktywny włącza się na 0.5s i wyłącza na 0.5s.

Stan kanału sygnalizowany jest zieloną diodą - kanał aktywny - dioda zielona świeci. Działanie kanałów może być potwierdzane lub nie buzerem w sterowniku.

Buzer jest aktywny zawsze podczas programowania.

Użycie pilota ze słabą baterią sygnalizowane jest długim sygnałem buzera, nawet jeżeli wyłączone jest potwierdzane buzerem działanie pilotów.

## 2. Przykłady zastosowań

Sterownik PIN4 daje ogromne możliwości aplikacyjne często niedostępne w innych rozwiązaniach. Oto przykładowe zastosowania.

1. Czterech użytkowników ma cztery różne piloty do obsługi swoich kanałów.
2. Kanał nr 1 steruje np. bramą, alarmem. Każda z trzech grup użytkowników otwierając bramę, również tylko włącza kanały nr 2, 3 lub 4. Administrator wie, że ktoś i z której grupy otwiera bramę, wyłącza alarm - (pamięć zadziałania) Administrator tylko wyłącza kanały nr 2, 3 i 4.
3. Dwa przyciski sterują np. roletą/wyciągarką GÓRA/DÓŁ w trybie TDJN.
4. Dwa przyciski załączają roletę GÓRA/DÓŁ (kanały bistabilne), a dwa przyciski razem STOP. Pilot czteroprzyciskowy obsługuje dwie rolety.
5. Trzy przyciski sterują roletą góra GÓRA/STOP/DÓŁ, czwarty PANIC.
6. Dwa przyciski razem włączają, a dwa pozostałe razem wyłączają urządzenie zapobiegając przypadkowemu włączeniu/wyłączeniu. Dalej są dostępne cztery pojedyncze przyciski do innych zastosowań.
7. Alarm może włączyć każdy, a włączyć i wyłączyć tylko administrator.
8. Można tworzyć proste układy logiczne np. żeby otworzyć bramę garażową należy najpierw otworzyć bramę ogrodzeniową lub bramę garażową można otworzyć tylko wtedy, gdy zamknięta jest brama ogrodzeniowa.

## 3. PINpilot

Działanie i programowanie PINpilota jest opisane w oddzielnej instrukcji.

## 4. Pilot MASTER

Każdy pilot, a dokładnie dwa dowolne przyciski każdego pilota (również PINpilota) mogą zostać pilotem specjalnym, pilotem MASTER.

Pilot MASTER może być tylko jeden i można zdalnie z jego pomocą (o ile funkcja MASTER nie jest programowo wyłączona) blokować/odblokowywać działanie pojedynczego pilota, blokować/odblokowywać wszystkie piloty, kasować i kopiować pojedyncze piloty.

Wszystkie przyciski/kombinacje przycisków pilota MASTER działają, jak przyciski zwykłego pilota, za wyjątkiem reakcji sterownika na równoczesne naciśnięcie obu przycisków MASTER.

Sterownik reaguje nie na przyciśnięcie obu przycisków MASTER, tylko na ich zwolnienie. Jest tak dlatego, że przyciśnięcie obu przycisków może inicjować działanie funkcji pilota MASTER.

### 4.1. Blokowanie/odblokowywanie pilotem MASTER działania pojedynczego pilota

Żeby zablokować dowolnego zarejestrowanego pilota, należy w ciągu 5s po jego użyciu nacisnąć przez 1s i zwolnić oba przyciski pilota MASTER (długi sygnał buzera), a potem nacisnąć i zwolnić przycisk pilota MASTER zarejestrowany jako pierwszy (długi sygnał buzera).

Żeby odblokować zablokowanego pilota, należy w ciągu 5s po jego użyciu nacisnąć przez 1s i zwolnić oba przyciski pilota MASTER (długi sygnał buzera), a potem nacisnąć i zwolnić przycisk pilota MASTER zarejestrowany jako drugi (dwa długie sygnały buzera).

Naciśnięcie przycisku zablokowanego pilota (jeżeli załączone jest potwierdzenie buzerem działanie kanałów) sygnalizowane jest trzema włączenia-mi buzera.

### 4.2. Blokowanie/odblokowywanie pilotem MASTER działania wszystkich pilotów

Żeby zablokować wszystkie zarejestrowane piloty należy przez przez 5s nacisnąć oba przyciski pilota MASTER (do zgaśnięcia na sterowniku diody czerwonej i jednego długiego sygnału buzera), a następnie w ciągu 4s nacisnąć przycisk zarejestrowany jako pierwszy (długi sygnał buzera) - czerwona dioda LED zostaje włączona na stałe.

Żeby odblokować wszystkie zarejestrowane piloty należy przez 5s nacisnąć oba przyciski pilota MASTER (do zgaśnięcia na sterowniku diody czerwonej i jednego długiego sygnału buzera), a następnie w ciągu 4s nacisnąć przycisk zarejestrowany jako drugi (dwa długie sygnały buzera) - czerwona dioda LED gaśnie.

### 4.3. Kasowanie pilotem MASTER dostępnego pilota

Jeżeli przytrzymamy przez 5s oba przyciski pilota MASTER (do zgaśnięcia na sterowniku diody czerwonej i jednego sygnału buzera), a następnie w ciągu 4s naciśniemy i zwolnimy dowolny przycisk pilota, którego chcemy usunąć (dioda czerwona mignie dwa razy, buzer włączy się również dwukrotnie), a następnie w ciągu 4s naciśniemy i zwolnimy dowolny przycisk pilota MASTER (dioda czerwona mignie pięć razy, buzer włączy się również pięciokrotnie), to pilot zostanie usunięty.

### 4.4. Kopiowanie pilotem MASTER dostępnego pilota

Przyciski w skopiowanym pilocie działają identycznie, jak w pilocie kopiowanym - wzorcu, zalecane jest kopiowanie identycznych pilotów, mamy wtedy pewność, że przyciski pilota wzorca występują w pilocie kopia.

Pilot kopia nie może być zarejestrowany w systemie - jeżeli występuje, należy go przedtem wykasować.

Jeżeli przytrzymamy przez 5s oba przyciski pilota MASTER (do zgaśnięcia na sterowniku diody czerwonej i jednego sygnału buzera), a następnie w ciągu 4s naciśniemy i zwolnimy dowolny przycisk pilota, którego chcemy skopiować - wzorca (dioda czerwona mignie dwa razy, buzer włączy się również dwukrotnie), a następnie w ciągu 4s naciśniemy i zwolnimy dowolny przycisk nowego pilota - kopia (dioda czerwona mignie trzy razy, buzer włączy się również trzykrotnie), to nowy pilot będzie działał identycznie jak wzorec.

Jeżeli po naciśnięciu przycisku nowego pilota nie nastąpi żadna reakcja, a pilot jest sprawny i niezarejestrowany, oznacza to, że zabrakło miejsca w pamięci sterownika.

**5. HCS\_pilot** - dowolny pilot z układem HCS firmy Microchip z ustawionym bitem BSL0=0 i częstotliwości 433.92MHz, np: Gorke, Elmes, Satel, Smilo, FAAC FIX, FAAC RC, Tytan, SEO, Beninca ze zmienionym kodem, CAME Space i wiele innych.

## 6. Programowanie sterownika

Sterownik można programować na dwa sposoby: przyciskiem na płycie sterownika oraz PINpilotem pracującym w trybie programatora.

### 6.1. Programowanie przyciskiem

Programowanie odbywa się w czterech grupach.

Po naciśnięciu i przytrzymaniu przycisku na płycie sterownika czerwona dioda LED błysnie raz, po 5s czerwona dioda LED błysnie dwukrotnie, po kolejnych 5s czerwona dioda LED błysnie trzykrotnie i w końcu po kolejnych 5s czerwona dioda LED błysnie czterokrotnie. Błyskiem diody towarzyszy dźwięk buzera.

Zwolnienie przycisku:

- po jednym błysku czerwonej diody LED** - rejestrowanie pilotów, rejestrowanie pilota MASTER i kasowanie pilota - **punkt 6.1.1.**
- po dwóch błyskach czerwonej diody LED** - ustawienia trybów pracy kanałów - **punkt 6.1.2.**
- po trzech błyskach czerwonej diody LED** - ustawienia czasów kanałów, gdy pracują jako monostabilne - **punkt 6.1.3.**
- a po czterech błyskach czerwonej diody LED** - MASTER aktywny/nieaktywny, buzer potwierdza/nie potwierdza aktywność kanałów, kasowanie wszystkich pilotów i przywracanie fabrycznej konfiguracji sterownika - **punkt 6.1.4.**

#### 6.1.1. Rejestrowanie pilotów, rejestrowanie pilota MASTER i kasowanie pojedynczego pilota - pierwsza grupa programowania

Nacisnąć przycisk na sterowniku, błysnie czerwona dioda LED, a następnie zwolnić przycisk. Po chwili - **zapala się zielona dioda LED kanału nr 1** - rejestracja przycisków pilotów włączających kanał nr 1.

Kolejne naciśnięcie przycisku na sterowniku lub upływanie 10s przełącza sekwencyjnie diody LED. Zarejestrowanie dowolnego przycisku pilota przedłuża o 10s czas oczekiwania sterownika

- miga zielona dioda LED kanału nr 1** - rejestracja przycisków pilotów włączających kanał nr 1.
- zapala się zielona dioda LED kanału nr 2** - rejestracja przycisków pilotów włączających kanał nr 2.
- miga zielona dioda LED kanału nr 2** - rejestracja przycisków pilotów włączających kanał nr 2.
- zapala się zielona dioda LED kanału nr 3** - rejestracja przycisków pilotów włączających kanał nr 3.
- miga zielona dioda LED kanału nr 3** - rejestracja przycisków pilotów włączających kanał nr 3.
- zapala się zielona dioda LED kanału nr 4** - rejestracja przycisków pilotów włączających kanał nr 4.
- miga zielona dioda LED kanału nr 4** - rejestracja przycisków pilotów włączających kanał nr 4.
- zapala się czerwona dioda LED** - sterownik przez 10s czeka na naciśnięcie i zwolnienie przycisku nr 1 dowolnego pilota, który ma pełnić rolę pilota MASTER. Jeżeli przycisk nr 1 pilota MASTER został naciśnięty, czerwona dioda LED zaczyna migać i sterownik czeka na wprowadzenie przycisku nr 2 pilota MASTER. Jeżeli pilot MASTER został poprawnie zarejestrowany, zaczynają migać wszystkie diody. Jeżeli rejestracja MASTERa się nie powiodła, słyhać długi sygnał buzera i też zaczynają migać wszystkie diody.
- migają wszystkie diody** - naciśnięty zarejestrowany pilot zostanie skasowany,
- sterownik gra sześciotaktową melodię** zwaną dalej hymnem kibica sygnalizującą przejście sterownika do normalnej pracy.

Rejestracja przycisku/kombinacji przycisków/pilota polega na przyciśnięciu i zwolnieniu wybranego przycisku (lub wybranych przycisków) wybranego pilota. Podczas **ciągłego** założenia zielonej diody LED rejestrowane są przyciski (lub kombinacje przycisków) załączające kanał, a podczas **migania** zielonej diody rejestrowane są przyciski (lub kombinacje przycisków) wyłączające kanał.

**Uwaga.** Naciśnięcie przycisku pilota zarejestrowanego w kanale monostabilnym tylko jako załączający przedłuża działanie kanału, a zarejestrowany w tym samym kanale również jako wyłączający, skraca działanie kanału.

### 6.1.2. Ustawienia trybów pracy kanałów 1-4 - druga grupa programowania

Nacisnąć i przytrzymać przycisk na płycie sterownika, aż czerwona dioda błysnie dwukrotnie (około 5s), a następnie zwolnić przycisk.

Zielona dioda LED każdego z kanałów po kolei błyska raz i zapala się czerwona dioda LED - błyska 3 razy i zapala się czerwona dioda LED - błyska 4 razy i zapala się czerwona dioda LED i błyska 5 razy i zapala się czerwona dioda LED.

- Jedno** mignięcie zielonej diody oznacza tryb bistabilny,
- dwa** mignięcia zielonej diody oznaczają tryb monostabilny,
- trzy** mignięcia zielonej diody oznaczają tryb TDJN - Tak Długo Jak Naciskasz,
- cztery** mignięcia zielonej diody oznaczają tryb bistabilny przerywany (1Hz),
- pięć** mignięć zielonej diody oznacza tryb monostabilny przerywany (1Hz).

Wybór trybu kanału polega na naciśnięciu i zwolnieniu przycisku na płycie sterownika, gdy jest **zapalona czerwona dioda LED**, zaraz po odpowiednim błysnięciu **zielonej diody LED** odpowiedniego kanału.

Po wybraniu trybu kanału sterownik umożliwia wybór trybu kolejnego kanału, a po zakończeniu ustawiania kanałów gra hymn kibica i przechodzi do normalnej pracy.

### 6.1.3. Ustawienia czasów załączania kanałów, gdy pracują jako monostabilne - trzecia grupa programowania

Ustawienie czasu załączania kanałów monostabilnych jest dwuetapowe: najpierw wybieramy jednostkę czasu odpowiedniego kanału (0.1s-1s-1min), a potem ilość tych jednostek (1-255).

Nacisnąć i przytrzymać przycisk na płycie sterownika, aż czerwona dioda LED błysnie trzykrotnie (ok. 10s), a następnie zwolnić przycisk. Zielona dioda LED każdego z kanałów po kolei błyska raz i zapala się czerwona dioda LED - błyska 2 razy i zapala się czerwona dioda LED - błyska 3 razy i zapala się czerwona dioda LED.

- jedno mignięcie** zielonej diody oznacza jednostkę 0.1s,
- dwa mignięcia** zielonej diody oznaczają jednostkę 1s,
- trzy mignięcia** zielonej diody oznaczają jednostkę 1min

Wybór jednostek czasu kanału polega na naciśnięciu i zwolnieniu przycisku na płycie sterownika, gdy jest zapalona czerwona dioda LED, zaraz po odpowiednim błysnięciu zielonej diody LED odpowiedniego kanału.

Po wybraniu jednostek czasu, zielona dioda LED wybranego kanału miga 255 razy (towarzyszy jej sygnał buzera). Należy liczyć błyski. Wybór ilości jednostek czasu polega na naciśnięciu i zwolnieniu przycisku na płycie sterownika w momencie odpowiedniego błysnięcia zielonej diody LED. Po wybraniu czasu kanału sterownik umożliwia ustawienie czasu kolejnego kanału, a potem gra hymn kibica i przechodzi do normalnej pracy.

**Uwaga.** Ustawienia czasów załączania kanałów nie zmienia trybów kanałów, aby ustawiony czas został użyty, kanał musi zostać ustawiony jako monostabilny lub monostabilny przerywany.

### 6.1.4 Ustawienie aktywny/nieaktywny MASTER, buzer potwierdza/nie potwierdza aktywność kanałów, kasowanie wszystkich pilotów i przywracanie fabrycznej konfiguracji sterownika - czwarta grupa programowania

Nacisnąć i przytrzymać przycisk na płycie sterownika, aż czerwona dioda błysnie czterokrotnie (ok. 15s), a następnie zwolnić przycisk.

**1. Zielona dioda LED kanału nr 1** błyska raz i zapala się czerwona dioda LED - błyska 2 razy i zapala się czerwona dioda LED.

Naciśnięcie i zwolnienie przycisku na płycie sterownika, gdy jest zapalona czerwona dioda LED, zaraz po jednym błysku - pilot MASTER jest aktywny.

Naciśnięcie i zwolnienie przycisku na płycie sterownika, gdy jest zapalona czerwona dioda LED, zaraz po dwóch błyskach - pilot MASTER jest nieaktywny.

**2. Zielona dioda LED kanału nr 2** błyska raz i zapala się czerwona dioda LED - błyska 2 razy i zapala się czerwona dioda LED.

Naciśnięcie i zwolnienie przycisku na płycie sterownika, gdy jest zapalona czerwona dioda LED, zaraz po jednym błysku - buzer sygnalizuje włączenie/wyłączenie kanałów.

Naciśnięcie i zwolnienie przycisku na płycie sterownika, gdy jest zapalona czerwona dioda LED, zaraz po podwojnym błysku - buzer nie sygnalizuje włączenia/wyłączenia kanałów.

**3. Zielona dioda LED kanału nr 3** błyska raz i zapala się czerwona dioda LED.

Naciśnięcie i zwolnienie przycisku na płycie sterownika, gdy jest zapalona czerwona dioda LED, zaraz po podwojnym błysku - przywrócenie konfiguracji fabrycznej kanał nr 1, 2, 3 i 4 monostabilny 1s, pilot MASTER aktywny i buzer sygnalizuje włączenie/wyłączenie kanałów.

**4. Zielona dioda LED kanału nr 4** błyska raz i zapala się czerwona dioda LED. Naciśnięcie i zwolnienie przycisku na płycie sterownika, gdy jest zapalona czerwona dioda LED, zaraz po jednym błysku - kasowanie wszystkich pilotów sterownika.

## 6.2. Programowanie PIN pilotem w trybie programatora

Jest to wygodny i szybki sposób konfigurowania sterownika. PINpilota musi być zarejestrowany w dowolnym kanale lub jako pilot MASTER oraz PINpilota musi być ustawiony w trybie programatora.

### 6.2.1. Przesłanie PINpilota w trybie programatora

Należy minimum 15 razy szybko nacisnąć przycisk **F** PINpilota - dioda LED krótko błyska, następnie wprowadzić PIN, dioda LED wielokrotnie szybko błysnie przez 1s. Nacisnąć przycisk **F** PINpilota dłużej niż 2s (należy poczekać, aż dioda LED zapali się). Naciśnięcie przycisku PINpilota w trybie programatora potwierdzone jest bardzo szybkim miganiem diody LED.

### 6.2.2. Programowanie PINpilota w trybie programatora

polega na wybraniu KODU (liczby trzy-, cztero-, pięcioletniej lub sześciocyfrowej), a następnie należy nacisnąć przez co najmniej 1s dowolny przycisk PINpilota. Wprowadzanie pierwszej (najstarszej) cyfry KODU oznacza zawsze naciśnięcie odpowiednią ilość razy przycisku **F**, wprowadzanie drugiej cyfry KODU oznacza zawsze naciśnięcie odpowiednią ilość razy przycisku **K**, wprowadzanie trzeciej cyfry KODU oznacza zawsze naciśnięcie odpowiednią ilość razy przycisku **F** i tak dalej na przemian, aż wprowadzone zostaną wszystkie cyfry KODU.

Pierwsze przyciśnięcie pierwszej cyfry KODU powinno być krótkie, a czas pomiędzy cyframi (zmiana przycisku) nie powinien przekraczać 2s. Zero wymaga 10 naciśnięć. Sterownik optycznie i akustycznie potwierdza prawidłowe odebranie rozkazu konfigurującego.

### 6.2.3. Przesłanie PINpilota w trybie PINpilota

Należy minimum 15 razy szybko nacisnąć przycisk **F** PINpilota - dioda LED krótko błyska, następnie wprowadzić PIN, dioda LED wielokrotnie szybko błysnie przez 1s. Następnie należy:

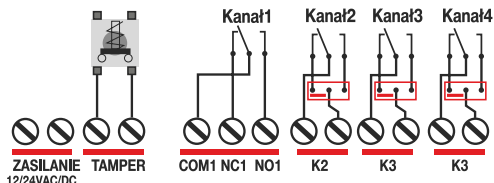
- krótko nacisnąć przycisk **K** PINpilota. Po krótkim naciśnięciu w PINpilocie bez PINu dostępny jest zestaw **I** rozkazów (LED pali się światłem ciągłym podczas nadawania),

- lub długo nacisnąć przycisk **K** PINpilota (dłużej niż 2s - należy poczekać, aż dioda LED PIN pilota zapali się). Po długim naciśnięciu w PINpilocie bez PINu dostępny jest zestaw **II** (LED miga podczas nadawania).

## 7. Dane techniczne

Lp	Nazwa i oznaczenie na PCB	Wartość	Uwagi
1	Zasilanie <b>~/+ ~/-</b>	12V-24V AC/DC	napięcie stałe lub zmienne
2	Pobór prądu	15 mA	przełączniki wyłączone
3	Wyjście nr 1 <b>COM1-NC1-NO1</b>	24VDC- -1A	przełącznik NO i NC - trzy styki <b>COM-styk wspólny</b>
4	Wyjście nr <b>K2-K3-K4</b>	24VDC- -1A	konfigurowany zwrót <b>NO lub NC</b>

## 8. Wyprowadzenia



Wyjścia kanałów nr 2, 3 i 4 są konfigurowane zwrót NO lub NC

## 9. Gwarancja

Szczegóły dotyczące gwarancji znajdują się na karcie gwarancyjnej oraz na stronie [www.proxima.pl](http://www.proxima.pl) w zakładce - do pobrania

## 10. Gwarancja

Szczegóły dotyczące gwarancji znajdują się na karcie gwarancyjnej oraz na stronie [www.proxima.pl](http://www.proxima.pl) w zakładce - do pobrania.



Zabrania się wyrzucania tego urządzenia razem z odpadami domowymi. Według dyrektywy 2012/19/UE (WEEE II) obowiązującej w UE, to urządzenie podlega selektywnej zbiórce.



UPROSZCZONA DEKLARACJA ZGODNOŚCI UE:

Proxima sp.j. niniejszym oświadcza, że sterownik PIN4 HCS jest zgodny z dyrektywą 2014/53/UE. Pełny tekst zgodności UE jest dostępny pod następującym adresem internetowym: [www.proxima.pl](http://www.proxima.pl) w zakładce - do pobrania.

RoHS

**PROXIMA**  
ELECTRONICS

Proxima sp.j.  
87-100 Toruń, ul. Polna 23a  
tel. 56 660 2000, [www.proxima.pl](http://www.proxima.pl)

KOD	Programowanie PINpilotem w trybie programatora
111	rejestracja przycisków pilotów załączających kanał nr 1 i dalej
112	rejestracja przycisków pilotów wyłączających kanał nr 1 i dalej
121	rejestracja przycisków pilotów załączających kanał nr 2 i dalej
122	rejestracja przycisków pilotów wyłączających kanał nr 2 i dalej
131	rejestracja przycisków pilotów załączających kanał nr 3 i dalej
132	rejestracja przycisków pilotów wyłączających kanał nr 3 i dalej
141	rejestracja przycisków pilotów załączających kanał nr 4 i dalej
142	rejestracja przycisków pilotów wyłączających kanał nr 4 i dalej
151	rejestracja przycisków pilota MASTER dalej
161	kasowanie pilota i wyjście do normalnej pracy
211	kanał 1 bistabilny
212	kanał 1 monostabilny
213	kanał 1 TDJN
214	kanał 1 bistabilny przerywany
215	kanał 1 monostabilny przerywany
221	kanał 2 bistabilny
222	kanał 2 monostabilny
223	kanał 2 TDJN
224	kanał 2 bistabilny przerywany
225	kanał 2 monostabilny przerywany
231	kanał 3 bistabilny
232	kanał 3 monostabilny
233	kanał 3 TDJN
234	kanał 3 bistabilny przerywany
235	kanał 3 monostabilny przerywany
241	kanał 4 bistabilny
242	kanał 4 monostabilny
243	kanał 4 TDJN
244	kanał 4 bistabilny przerywany
245	kanał 4 monostabilny przerywany
311xxx	czas monostabilny kanału nr 1 w dziesiątych sekundy xxx*
312xxx	czas monostabilny kanału nr 1 w sekundach xxx*
313xxx	czas monostabilny kanału nr 1 w minutach xxx*
321xxx	czas monostabilny kanału nr 2 w dziesiątych sekundy xxx*
322xxx	czas monostabilny kanału nr 2 w sekundach xxx*
323xxx	czas monostabilny kanału nr 2 w minutach xxx*
331xxx	czas monostabilny kanału nr 3 w dziesiątych sekundy xxx*
332xxx	czas monostabilny kanału nr 3 w sekundach xxx*
333xxx	czas monostabilny kanału nr 3 w minutach xxx*
341xxx	czas monostabilny kanału nr 4 w dziesiątych sekundy xxx*
342xxx	czas monostabilny kanału nr 4 w sekundach xxx*
343xxx	czas monostabilny kanału nr 4 w minutach xxx*
411	pilot MASTER jest aktywny
412	pilot MASTER jest nieaktywny
421	buzer sygnalizuje włączenie/wyłączenie kanałów
422	buzer nie sygnalizuje włączenia/wyłączenia kanałów
431	przywrócenie konfiguracji fabrycznej kanałów
441	kasowanie wszystkich pilotów sterownika, oprócz funkcji programatora PINpilota, który wysłał ten rozkaz, daje to możliwość pełnego ponownego zdalnego zaprogramowania sterownika

\* xxx jest liczbą od 1 do 255,

żeby zaprogramować 3s kanału nr 2 - KOD 3223,

żeby zaprogramować 0.78s kanału nr 3 - KOD 33178,

żeby zaprogramować 123min kanału nr 4 - KOD 343123,

Podczas rejestracji przycisków pilotów, po naciśnięciu dowolnego przycisku PINpilota w trybie programatora bez wprowadzania KODU sterownik przechodzi do normalnej pracy (przerywa rejestrację).